実風車における現地観測とその振動特性に関する一考察

東京大学	学生会員	Pham	ı Van	Phuc
東京大学	正会員	石原	孟	
東京大学	フェロー会員	藤野	陽三	
東京電力	正会員	福本	幸成	

1. はじめに

近年、新エネルギーの導入促進により風力発電設備が急 速に増えている。一方、風力発電設備の被害も報告され、 風車の耐風安全性の向上が緊急の課題となっている¹⁾。風 車を設置する際には、風車のタワーと基礎に作用する風荷 重を厳密に評価する必要がある。しかし、風車のブレード、 ナセル、制御機構などに関する詳細データはメーカーの秘 密事項となっているため、風車の耐風設計に必要な情報が 不足しているのが現状である。また、日本においては実風車 の挙動に関する観測例が少なく、風車の固有振動数、構造 減衰については不明な点が多く残されている²⁾。

本研究では、500kW ピッチ制御の風車を対象に風向・風 速、ナセルの方位、ローター回転数、タワー頂部の応答加 速度、タワー脚部の動歪みの計測を実施し、応答加速度の 観測データに基づき風車の固有振動数、構造減衰を推定 するとともに,固有値解析により風車の固有振動数を求め、 観測から得られた振動数との比較により風車の振動特性を 明らかにする。



図1 風車の全体図と計測機器の設置位置

2. 現地観測の概要

現地観測は八丈島にある東京電力が所有する 500kW 風 車を対象に、2004 年 5 月 12 日から 2005 年 3 月 7 日 にかけての 10 ヶ月にわたり実施した。図 1 には風車の 全体図と各計測装置の設置位置を示す。観測項目は風車 ナセル方位、ローター回転数、風向・風速、風車タワーの頂 部(40.1m)における応答加速度、タワー脚部(11.5m)におけ る動ひずみ変位である。加速度の計測には 2 台のサーボ型 加速度計(サンシステム SS-500)を採用し、東西と南北方向 の応答加速度を測定するように設置した。また風荷重を評 価するためにタワーの基部には東、西、南、北方向のタワー 内壁の4個所に圧縮引張用歪みゲージを設置し、動歪み計 測を行った。本研究では、紙面の関係で、風車の応答加速 度の解析結果のみを示す。



図2 風車ローター回転数の風速による変化

3. 風車の振動特性

3.1 風車の回転数 ピッチ制御風車においては風向の 変化を追従するように、ナセルを常に風に正対するように制 御されている。本研究では、風の強かった 10 月の観測デー タを用い、解析を行った。図 2 にはローターの回転数と風速 との関係を示す。ローター回転数は風速により変化し、二つ の曲線によって近似することが可能である。この二つの曲線 はそれぞれ風車の運転時とアイドリング時に対応している。 風車の振動特性を調べるために、計測された東西と南北方 向の応答加速度をナセル方位に基づき、ナセル方向(X方 向)とナセル直交方向(Y方向)に変換した。暴風時には風 車が停止し、アイドリングの状態になるため、本研究では回 転数の低い観測データを解析した。

3.2 風車の振動数 図 3 には観測により得られた応答 加速度の波形から求めたパワースペクトル密度を示し、 0.5Hz、2.0Hz、6.8Hz、8.9Hz 付近にはっきりしたピークが見 られている。低い振動数 0.5Hz と 2.0Hz は風車タワーの1次 固有振動数と風車ブレードの1次固有振動数に対応し、そ の他の振動数はブレード、タワーの高次固有振動数、又は ブレードとタワーとの連成振動モードの固有振動数に対応し ていると思われる³。



図3 応答加速度のパワースペクトル密度

3.3 風車の減衰 風車の減衰には構造減衰と空力減衰 の二つの部分が含まれ、厳密に分けることが難しい。本研 究では文献3と同様に RD 法を用い、応答加速度から減衰 比を求め、ローターの回転数と風速とを一緒に図4に示した。 減衰比は風速によりバラツキがあるものの、ナセル方向の減 衰比の平均値は約 0.5%であるのに対して、ナセル直交方 向の減衰比は風速の増大に伴い、大きくなっていることが分 かる。風速が増加すると、ローターの回転数とブレードに作 用する抗力が増大する。それによりブレードに作用する空力 減衰が増大すると思われる。



図4 風速による減衰比の変化

4. 風車の固有値解析

風車の固有振動数と振動モードを明らかにするために、 文献3と同様、筆者らが開発された多質点風応答解析プロ グラムを用いて、ブレード(ブレードのみ)、タワー(ブレード、 ハブ、ナセルはタワー頂部の集中質量として簡略化)、風車 全体(ブレード、ハブ、ナセル、タワーをモデル化)のモデル を作成し、固有値解析を行った。表1には各モデルの解析 結果と観測値との比較を示した。この表から観測により得ら れた1、2次はタワーモデルの1次モード、3、4、5次モード はブレードの1次モードに対応していることが分かる。また風 車全体のモデルは風車の各部分を詳細にモデル化したこと により、観測された風車のすべての振動数を再現することが できた。今回の観測では、タワー頂部のみに加速度計を設 置したため、固有値解析から得られたすべての高次固有振 動数は現地観測データからは見られない。これらの高次固 有振動数を観測するため、タワーの中間位置に加速度計を 設置する必要性があると思われる³。

表1固有振動数の観測値と予測値との比較

No	観測	固有値解析			
	(Hz)	(Hz)			
		ブレード	タワー	風車全体	
1	0.50	2.19	0.54	0.50	
2	0.50	4.73	0.54	0.51	
3	1.98	-	4.36	2.10	
4	2.15	-	4.36	2.19	
5	2.20	-	-	2.20	
6	-	-	-	3.26	
7	3.80	-	-	3.46	
8	3.81	-	-	3.91	
9		-	-	4.77	
10		-	-	5.05	

5. まとめ

本研究では500kW ピッチ制御の風車を対象に現地観測 を行い、実風車の固有振動数及び減衰とローター回転数と の関係を明らかにした。また、固有値解析により得られた固 有振動数は観測された振動数とよく一致し、風車モデルの 妥当性を確立した。今後、観測から得られた歪みデータを 解析し、風応答解析の結果と比較することにより、風車フェ ザリング時における風荷重を評価する。

謝辞 本観測の実施にあたり、サンシステムサプライ(株)岸 尚弘氏にご協力を頂いた。ここに記して、謝意を表する。

参考文献 1)石原孟:我が国の風力開発における技術課 題と将来展望、電力土木、No.314、pp3-9.2004.2)棚邊隆、 他:風力発電設備の動的特性と耐震設計の基礎的考察、 NKK 技報、No.177,2002.3)石原孟、他:風力発電設備の 風荷重に関する数値的及び理論的研究、その1 実風車に おける現地観測と風応答解析、日本風工学会誌、Vol.30、 No.2、2005.